



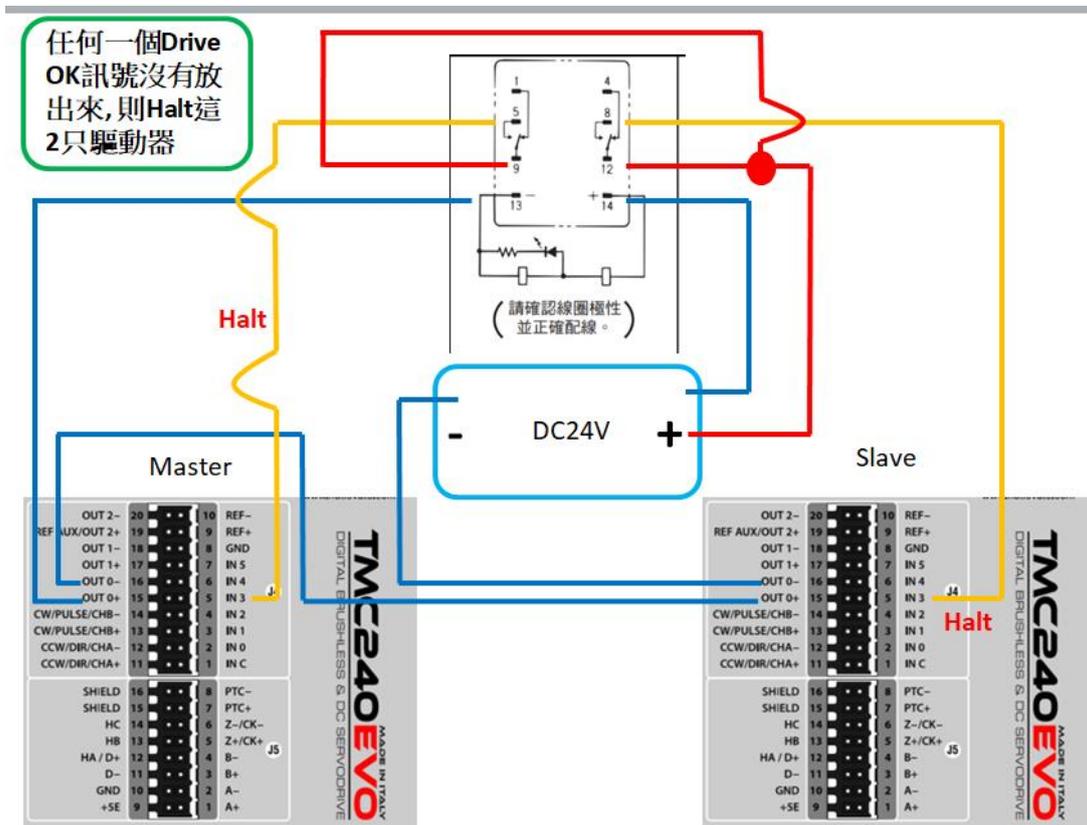
小龍門 X1X2 雙軸驅動器 Halt 設定流程

Date: September 8th, 2020

1. 本文介紹 X1 及 X2 雙軸同動機構，若任何一個 Drive OK 訊號沒有放出來，則 Halt 這 2 只驅動器，避免誤動作的狀況。
2. 線馬及單軸螺桿直線機構在使用時，(1) 在 Auto phasing 完成後，(2) 必須先針對 Factor, Homing 歸原點及 Jog 做設定後，確認位移，速度及加速度等單位是正確，才可以通電移動機構，必免機構因單位錯誤而爆走，非常重要。(3) 然後再使用 Jog，緩慢移動機構，先判斷正負方向是否正確，(4) Master 和 Slave 的移動速度是否相同，上述四項都確認後，才可以進行各項設定工作。
3. 小龍門機構之架構，如下圖所示：
本文中的 Master 及 Slave 即是圖中之 X2 及 X1 軸，必須 X1 及 X2 雙軸同時移動來帶動架在 X1 及 X2 上方的龍門柱(Y)做前後的順暢運動。



4. 首先，參考文件 39，針對 Master 及 Slave 做相關設定。
5. 依照下面圖示，做硬體接線。採用共陰接法。DC24V 要和原始驅動器的各迴路共通。



6. 在 Master 及 Slave 的 Input3 都要設定成 Halt, 並且設定 Halt 的減速度值約為 10000, 設定 Halt 形式為 Ramp off, power on.
7. Master 及 Slave 的 Local control 都要放開, 由外部按鍵來控制.
8. 測試功能, 當 Master 或 Slave 任何一個 Drive OK 訊號沒有放出來, 則 Halt 這 2 只驅動器, 且 INPUT3 燈會亮.



嵐天自動化股份有限公司
i-Maku Automation CO., LTD.



Motors & Digital Drives

謝謝您的選用

E-mail: sales@imaku.com.tw

聯絡人: 范揚昇

手機: 0937583280